

УДК 519.2

Е. Е. ЖУК

**СТАТИСТИЧЕСКОЕ ОТНЕСЕНИЕ РЕАЛИЗАЦИЙ
СТАЦИОНАРНЫХ ВРЕМЕННЫХ РЯДОВ К КЛАССАМ,
ОПРЕДЕЛЕННЫМ В ПРОСТРАНСТВЕ КОВАРИАЦИОННЫХ ФУНКЦИЙ**

Белорусский государственный университет

(Поступила в редакцию 20.02.2015)

1. Математическая модель и постановка задачи. Пусть $\{x_t\}_{t \in Z}$ ($Z = \{0, \pm 1, \pm 2, \dots\}$ – множество целых чисел) – стационарный в широком смысле временной ряд (ВР) $[1, 2]$ с отсчетами $x_t \in R$, $t \in Z$, имеющими нулевое математическое ожидание:

$$E\{x_t\} = 0, \quad t \in Z, \quad (1)$$

и ковариационную функцию

$$\sigma(\tau) = \sigma(-\tau) = \text{Cov}\{x_t, x_{t+\tau}\} = E\{x_t x_{t+\tau}\}, \quad t, \tau \in Z, \quad (2)$$

а дисперсия отсчетов конечна: $D\{x_t\} = \sigma(0) < +\infty$.

ВР $\{x_t\}_{t \in Z}$ с учетом (1), (2) при весьма общих условиях регулярности представим в следующем виде $[1, 2]$:

$$x_t + \sum_{j=1}^{+\infty} \beta_j x_{t-j} = u_t, \quad t \in Z; \quad \sum_{j=1}^{+\infty} \beta_j^2 < +\infty, \quad (3)$$

где случайные величины $\{u_t\}_{t \in Z}$ (ошибки наблюдений $[1, 2]$) некоррелированы и имеют нулевые математические ожидания и одинаковую ограниченную дисперсию:

$$\begin{aligned} E\{u_t\} &= 0, \quad D\{u_t\} = E\{u_t^2\} = \sigma^2 < +\infty; \\ E\{u_t u_l\} &= 0, \quad \forall t, l \in Z, \quad l \neq t. \end{aligned} \quad (4)$$

Разложение (3), (4) представляет собой авторегрессию бесконечного порядка $[1, 2]$ и однозначно определяется коэффициентами авторегрессии $\beta = (\beta_j)_{j=1}^{+\infty}$.

С другой стороны, значения ковариационной функции $\sigma(\tau)$, $\tau \in Z$, из (2) взаимнооднозначно связаны с коэффициентами $\beta = (\beta_j)_{j=1}^{+\infty}$ так называемыми уравнениями Юла – Уокера $[1, 2]$:

$$\sigma(\tau) + \sum_{j=1}^{+\infty} \beta_j \sigma(\tau - j) = 0, \quad \tau \geq 1,$$

и ковариационная функция (2), в свою очередь, тоже однозначно определяет ВР $\{x_t\}_{t \in Z}$.

В условиях регулярности также сходится ряд $[1, 2]$:

$$\sum_{\tau=1}^{+\infty} |\sigma(\tau)| < +\infty, \quad (5)$$

что на практике означает «затухание» ковариационной функции $\sigma(\tau)$ с ростом лага τ :

$$\sigma(\tau) \rightarrow 0, \tau \rightarrow +\infty, \quad (6)$$

и имеет простой содержательный смысл: зависимость между отсчетами x_t и $x_{t+\tau}$ уменьшается с ростом расстояния между ними по времени (по лагу τ).

Пусть задано $L \geq 2$ классов $\{\Omega_i\}_{i \in S}$ стационарных в широком смысле ВР ($S = \{1, \dots, L\}$ – множество номеров классов), определяемых своими ковариационными функциями $\{\sigma_{(i)}(\tau), \tau \in Z\}_{i \in S}$ [3]. Наблюдается реализация $X = \{x_t\}_{t=1}^T$ длительности T некоторого произвольного стационарного ВР, ковариационная функция $\sigma(\tau)$, $\tau \in Z$, которого неизвестна и, в отличие от [3], вообще говоря, не совпадает ни с одной из ковариационных функций $\{\sigma_{(i)}(\cdot)\}_{i \in S}$ (данный ВР не принадлежит ни к одному из классов $\{\Omega_i\}_{i \in S}$). Задача состоит в отнесении [4, 5] этого ВР к одному из классов $\{\Omega_i\}_{i \in S}$ по имеющейся реализации $X = \{x_t\}_{t=1}^T$. Предварительно необходимо определить критерий эффективности – принцип, по которому будет производиться отнесение.

2. Решающее правило в пространстве ковариационных функций и его риск. В предположении, что ковариационные функции $\{\sigma_{(i)}(\cdot)\}_{i \in S}$, определяющие классы $\{\Omega_i\}_{i \in S}$, также удовлетворяют условиям (5), (6):

$$\sigma_{(i)}(\tau) \rightarrow 0, \tau \rightarrow +\infty, i \in S, \quad (7)$$

выберем N – максимальное значение лага, при котором мы еще будем учитывать значения ковариационных функций, считая их отличными от нуля, что характеризуется величиной [3]:

$$\varepsilon(N) = \max \{|\sigma_{(i)}(\tau)| : \tau > N, i \in S\} \rightarrow 0, N \rightarrow +\infty.$$

Пусть N «значительно меньше» длительности T подлежащей отнесению реализации $X = \{x_t\}_{t=1}^T$:

$$\frac{N}{T} \rightarrow 0, N \rightarrow +\infty, T \rightarrow +\infty. \quad (8)$$

Заменим реализацию $X = \{x_t\}_{t=1}^T$ на статистическую оценку по ней первых $N+1$ ковариаций $\sigma^{N+1} = (\sigma(0), \sigma(1), \dots, \sigma(N))' \in R^{N+1}$ ($\sigma(0) = D\{x_t\}$ – дисперсия отсчетов, а «'» – символ транспонирования):

$$\hat{\sigma}^{N+1} = (\hat{\sigma}(0), \hat{\sigma}(1), \dots, \hat{\sigma}(N))' \in R^{N+1}, \quad \hat{\sigma}(\tau) = \frac{1}{T-\tau} \sum_{t=1}^{T-\tau} x_t x_{t+\tau}, \tau = \overline{0, N}, \quad (9)$$

$\hat{\sigma}(\tau)$ – известная непараметрическая оценка [1–3] про реализации X ковариации $\sigma(\tau)$ с лагом τ .

Как и в [3], в условиях (6), (7) для отнесения реализации X к одному из классов $\{\Omega_i\}_{i \in S}$ будем использовать решающее правило (РП) следующего вида:

$$d = d(\hat{\sigma}^{N+1}; \{\sigma_{(i)}^{N+1}\}_{i \in S}) = \arg \min_{i \in S} |\hat{\sigma}^{N+1} - \sigma_{(i)}^{N+1}|, \quad (10)$$

где $\sigma_{(i)}^{N+1} = (\sigma_{(i)}(0), \sigma_{(i)}(1), \dots, \sigma_{(i)}(N))' \in R^{N+1}$ – $(N+1)$ -вектор ковариаций, описывающий класс Ω_i («центр» [2, 3] i -го класса), а само РП (10) является так называемым РП L -средних [2, 3] в метрике Евклида ($\|z\| = \sqrt{z'z}$ – евклидова норма вектора $z \in R^p$). Содержательный смысл РП (10) очевиден: оно относит временной ряд $\{x_t\}_{t \in Z}$ по его реализации $X = \{x_t\}_{t=1}^T$ к тому классу с номером $d \in S$, к «центру» которого ближе всего оценка ковариаций $\hat{\sigma}^{N+1}$ из (9).

Определим теперь меру эффективности РП (10). Как и в [4, 5], будем использовать обобщение традиционного риска [2, 3]:

$$r_T = P\{d(\hat{\sigma}^{N+1}; \{\sigma_{(i)}^{N+1}\}_{i \in S}) \notin D^o\}, \quad D^o = \left\{k : \left|\sigma^{N+1} - \sigma_{(k)}^{N+1}\right| = \min_{i \in S} \left|\sigma^{N+1} - \sigma_{(i)}^{N+1}\right|\right\}, \quad (11)$$

где $D^o \subseteq S$ – множество номеров тех классов из $\{\Omega_i\}_{i \in S}$, к которым ВР $\{x_t\}_{t \in Z}$ ближе всего в смысле расстояний Евклида между истинным значением вектора ковариаций σ^{N+1} и «центрами» классов $\{\sigma_{(i)}^{N+1}\}_{i \in S}$ (учтено, что могут быть совпадающие по значению расстояния).

Чем меньше риск r_T из (11) ($0 \leq r_T \leq 1$ – вероятность не отнести ВР к ближайшему классу), тем эффективнее РП (10).

3. Асимптотическое вычисление риска. Случай двух классов. Исследуем риск (11) РП (10) в условиях асимптотики (8). Сформулируем сначала вспомогательный результат относительно оценки (9) [1, 3]. Представление (3), (4) можно переписать в виде так называемого разложения Вольда [1–3]:

$$x_t = \sum_{j=1}^{+\infty} \gamma_j u_{t-j} + u_t, \quad t \in Z, \quad (12)$$

где коэффициенты $\gamma = (\gamma_j)_{j=1}^{+\infty}$ связаны с коэффициентами авторегрессии $\beta = (\beta_j)_{j=1}^{+\infty}$ из (3) соотношениями [1] ($\gamma_0 := 1, \beta_0 := 1$):

$$\sum_{j=0}^{\tau} \beta_{\tau-j} \gamma_j = 0, \quad \tau \geq 1. \quad (13)$$

Введем обозначения:

$$n_p(z | \mu, \Sigma) = (2\pi)^{-\frac{p}{2}} (\det(\Sigma))^{-\frac{1}{2}} \exp\left(-\frac{1}{2}(z - \mu)' \Sigma^{-1}(z - \mu)\right), \quad z \in R^p,$$

– плотность p -мерного нормального (гауссовского) закона распределения вероятностей (закон $N_p(\mu, \Sigma)$ [2]) с вектором математического ожидания $\mu \in R^p$ и невырожденной ковариационной $(p \times p)$ -матрицей Σ ($\det(\Sigma) \neq 0$).

Л е м м а. Пусть значения коэффициентов $\gamma = (\gamma_j)_{j=1}^{+\infty}$ в (12), (13) таковы, что сходится ряд: $\sum_{j=1}^{+\infty} |\gamma_j| < +\infty$, а случайные величины $\{u_t\}_{t \in Z}$ независимы в совокупности и одинаково распределены по нормальному закону $N_1(0, \sigma^2)$, $0 < \sigma^2 < +\infty$, тогда статистическая оценка $\hat{\sigma}^{N+1}$ из (9) асимптотически нормально распределена:

$$L\{\sqrt{T}(\hat{\sigma}^{N+1} - \sigma^{N+1})\} \rightarrow N_{N+1}(0_{N+1}, \Sigma_{N+1, N+1}), \quad T \rightarrow +\infty, \quad (14)$$

где 0_{N+1} – нулевой $(N+1)$ -вектор, а ковариационная $((N+1) \times (N+1))$ -матрица $\Sigma_{N+1, N+1}$ задается соотношениями:

$$\Sigma_{N+1, N+1} = (w_{kl})_{k, l=0}^N; \quad w_{kl} = w_{lk} = \sum_{\tau=-\infty}^{+\infty} \sigma(\tau)(\sigma(\tau+l-k) + \sigma(\tau-l-k)), \quad 0 \leq k \leq l \leq N. \quad (15)$$

Вычислим теперь риск r_T из (11). Отметим, что если $D^o = S$, то $r_T = 0$, $\forall T$, и принимаемое РП (10) решение не существенно. Если множество D^o состоит из одного элемента (один ближайший класс), то риск (11) упрощается:

$$r_T = P\{d(\hat{\sigma}^{N+1}; \{\sigma_{(i)}^{N+1}\}_{i \in S}) \neq d^o\}, \quad d^o = \arg \min_{i \in S} |\sigma^{N+1} - \sigma_{(i)}^{N+1}|, \quad (16)$$

где $d^o \in S$ – истинный номер ближайшего класса.

Т е о р е м а. Пусть в условиях леммы у ВР $\{x_t\}_{t \in Z}$ один ближайший класс среди $\{\Omega_i\}_{i \in S}$:

$$\exists d^o \in S: \left| \sigma^{N+1} - \sigma_{(d^o)}^{N+1} \right| < \left| \sigma^{N+1} - \sigma_{(i)}^{N+1} \right|, \quad \forall i \in S, i \neq d^o, \quad (17)$$

тогда риск r_T РП (10) удовлетворяет асимптотическому соотношению:

$$r_T / \tilde{r}_T \rightarrow 1, T \rightarrow +\infty; \quad (18)$$

$$\tilde{r}_T = 1 - \int_{R^{N+1}} \prod_{\substack{j \in S \\ j \neq d^o}} U \left(\left| z - \sigma_{(j)}^{N+1} \right| - \left| z - \sigma_{(d^o)}^{N+1} \right| \right) n_{N+1} \left(z \mid \sigma^{N+1}, \frac{1}{T} \Sigma_{N+1, N+1} \right) dz,$$

где $U(y) = \{1, \text{ если } y \geq 0; 0, \text{ если } y < 0\}$ – единичная функция Хэвисайда, $\Sigma_{N+1, N+1}$ – ковариационная матрица из (15), а $d^o \in S$ – номер ближайшего класса из (16).

Д о к а з а т е л ь с т в о. В условиях (17) риск r_T РП (10) задается соотношениями (16), и для него справедлива цепочка равенств:

$$\begin{aligned} r_T &= P\{d(\hat{\sigma}^{N+1}; \{\sigma_{(i)}^{N+1}\}_{i \in S}) \neq d^o\} = 1 - P\{d(\hat{\sigma}^{N+1}; \{\sigma_{(i)}^{N+1}\}_{i \in S}) = d^o\} = \\ &= 1 - P \left\{ \bigcap_{\substack{j \in S \\ j \neq d^o}} \left\{ \left| \hat{\sigma}^{N+1} - \sigma_{(j)}^{N+1} \right| \geq \left| \hat{\sigma}^{N+1} - \sigma_{(d^o)}^{N+1} \right| \right\} \right\}, \end{aligned}$$

откуда, воспользовавшись результатом (14) леммы, и устанавливаем справедливость (18).

С л е д с т в и е 1. Пусть в условиях теоремы число классов равно двум ($L = 2, S = \{1, 2\}$), тогда

$$\tilde{r}_T = \Phi \left(-\sqrt{T} \frac{\left| \sigma^{N+1} - \sigma_{(1)}^{N+1} \right|^2 - \left| \sigma^{N+1} - \sigma_{(2)}^{N+1} \right|^2}{2\Delta} \right), \quad (19)$$

где $\Phi(z) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^z \exp\left(-\frac{y^2}{2}\right) dy$, $z \in R$ – функция распределения вероятностей стандартного нормального закона $N_1(0, 1)$, а величина

$$\Delta = \sqrt{(\sigma_{(1)}^{N+1} - \sigma_{(2)}^{N+1})' \Sigma_{N+1, N+1} (\sigma_{(1)}^{N+1} - \sigma_{(2)}^{N+1})} \quad (20)$$

– аналог межклассового расстояния Махаланобиса [2].

Д о к а з а т е л ь с т в о. При $L = 2$ из (18) получаем:

$$\tilde{r}_T = \begin{cases} 1 - P \left\{ \left| \xi - \sigma_{(2)}^{N+1} \right|^2 - \left| \xi - \sigma_{(1)}^{N+1} \right|^2 \geq 0 \right\}, & \text{если } d^o = 1; \\ P \left\{ \left| \xi - \sigma_{(2)}^{N+1} \right|^2 - \left| \xi - \sigma_{(1)}^{N+1} \right|^2 \geq 0 \right\}, & \text{если } d^o = 2, \end{cases} \quad (21)$$

где случайный $(N+1)$ -вектор $\xi \in R^{N+1}$ распределен по нормальному закону $N_{N+1}(\sigma^{N+1}, \Sigma_{N+1, N+1} / T)$.

Преобразуем левую часть неравенства из (21):

$$\left| \xi - \sigma_{(2)}^{N+1} \right|^2 - \left| \xi - \sigma_{(1)}^{N+1} \right|^2 = 2 \left(\xi - \frac{\sigma_{(1)}^{N+1} + \sigma_{(2)}^{N+1}}{2} \right)' (\sigma_{(1)}^{N+1} - \sigma_{(2)}^{N+1}) \in R \quad (22)$$

– случайная величина, линейная по ξ , и поэтому также имеющая нормальное распределение со следующими математическим ожиданием и дисперсией:

$$\left| \sigma^{N+1} - \sigma_{(2)}^{N+1} \right|^2 - \left| \sigma^{N+1} - \sigma_{(1)}^{N+1} \right|^2, \quad 4(\sigma_{(1)}^{N+1} - \sigma_{(2)}^{N+1})' \Sigma_{N+1, N+1} (\sigma_{(1)}^{N+1} - \sigma_{(2)}^{N+1}) / T = 4\Delta^2 / T,$$

где Δ – величина из (20).

С учетом нормировки случайной величины (22) до стандартного нормального закона $N_1(0,1)$ и известного свойства: $1 - \Phi(z) = \Phi(-z)$, $z \in R$, из (21) имеем:

$$\tilde{r}_T = \begin{cases} \Phi \left(-\sqrt{T} \frac{|\sigma^{N+1} - \sigma_{(2)}^{N+1}|^2 - |\sigma^{N+1} - \sigma_{(1)}^{N+1}|^2}{2\Delta} \right), & \text{если } d^o = 1; \\ \Phi \left(\sqrt{T} \frac{|\sigma^{N+1} - \sigma_{(2)}^{N+1}|^2 - |\sigma^{N+1} - \sigma_{(1)}^{N+1}|^2}{2\Delta} \right), & \text{если } d^o = 2, \end{cases}$$

откуда из условия (17) и получаем (19).

С л е д с т в и е 2. Для $\tilde{r}_T$ из (19) справедлива оценка сверху:

$$\tilde{r}_T \leq \tilde{r}_T^+, \quad \tilde{r}_T^+ = \Phi \left(-\sqrt{T} \frac{\left| \sum_{\tau=0}^N \left(|\sigma(\tau) - \sigma_{(1)}(\tau)|^2 - |\sigma(\tau) - \sigma_{(2)}(\tau)|^2 \right) \right|}{2\sqrt{2(\sigma(0))^2 + 4 \sum_{h=1}^{+\infty} (\sigma(h))^2} \sum_{\tau=0}^N |\sigma_{(1)}(\tau) - \sigma_{(2)}(\tau)|} \right). \quad (23)$$

Д о к а з а т е л ь с т в о. Справедливость (23) непосредственно следует из (19) и полученной в [3] оценки сверху для величин типа Δ^2 :

$$\Delta^2 \leq 2 \left((\sigma(0))^2 + 2 \sum_{h=1}^{+\infty} (\sigma(h))^2 \right) \left(\sum_{\tau=0}^N |\sigma_{(1)}(\tau) - \sigma_{(2)}(\tau)| \right)^2.$$

Практическая значимость полученных выше асимптотических результатов состоит в том, что они при больших длительностях реализаций ($T \rightarrow +\infty$) позволяют приближенно вычислить риск: $r_T \approx \tilde{r}_T$ (на основе выражений для $\tilde{r}_T$ из (18), (19)) или оценить его сверху (используя (23)).

Из (19) следует, что $r_T \rightarrow 0$, $T \rightarrow +\infty$: с ростом длительности подлежащей отнесению реализации эффективность принимаемых решений повышается (значение риска уменьшается). Из (19) также видно, что риск уменьшается при увеличении различия между собой расстояний $|\sigma^{N+1} - \sigma_{(1)}^{N+1}|$ и $|\sigma^{N+1} - \sigma_{(2)}^{N+1}|$ между вектором ковариаций σ^{N+1} подлежащего отнесению ВР и векторами ковариаций $\sigma_{(1)}^{(N+1)}$ и $\sigma_{(2)}^{(N+1)}$ – «центрами» классов.

Отметим, что при $|\sigma^{N+1} - \sigma_{(1)}^{N+1}| = |\sigma^{N+1} - \sigma_{(2)}^{N+1}|$ риск заведомо равен нулю: $r_T = 0$, $\forall T$, а выражение (19) приводит к неверному результату, поскольку получено в предположении (17): $|\sigma^{N+1} - \sigma_{(1)}^{N+1}| \neq |\sigma^{N+1} - \sigma_{(2)}^{N+1}|$.

Литература

1. Андерсон Т. Статистический анализ временных рядов. М., 1976.
2. Харин Ю. С., Жук Е. Е. Математическая и прикладная статистика. Минск, 2005.
3. Жук Е. Е. // Весці НАН Беларусі. Сер. фіз.-мат. навук. 2004. № 4. С. 26–30.
4. Жук Е. Е. // Весці НАН Беларусі. Сер. фіз.-мат. навук. 2012. № 4. С. 37–41.
5. Жук Е. Е. // Теория вероятностей, случайные процессы, математическая статистика и их приложения. Минск, 2014. С. 59–63.

E. E. ZHUK

STATISTICAL ASSIGNMENT OF REALIZATIONS OF THE STATIONARY TIME SERIES TO THE CLASSES DETERMINED IN A SPACE OF COVARIANCE FUNCTIONS

Summary

The problem of statistical assignment of realizations of the stationary time series to the fixed classes is considered. The decision rule in a space of covariance functions is proposed and its efficiency is investigated analytically. The case of two classes is studied.